**Algorithms for Spherical Harmonic Lighting**

笔记作者:练孙鸿

**0 Abstract**

[1]这篇水文发表在GRAPHITE2007上，讲的SH的迭代求值和旋转算法。这里笔者只关注这篇水文里面用**Wigner D Matrix**做SH Rotation的部分。

**1 Introduction**

球谐函数在CG里面应用广泛。如PRT(Precomputed Radiance Transfer)，形状识别等。PRT大致流程：(1)预处理阶段需要把光照环境和传输函数/BRDF都投影成SH系数序列。一般情况下传输函数的一组SH coefficients都是存在每个顶点上的。(2)在运行时，若是场景进行了旋转，则SH vector也要在SH domain里面进行旋转，一般是每一帧都用Wigner D Matrices对光照的球谐系数进行旋转。(3)然后对于每一帧里面的每一个顶点，我们都要把transfer function的SH vector和lighting的SH vector做点积着色。

Sloan在2002的《PRT》讲的太简单，Green 2003的《Gritty Detail》虽然给大家科普了很多，但是作为教程来说，伪代码效率其实不那么好的。其实PRT里面比较难又容易卡住的点就是SH Rotation（which《Gritty Detail》在这一节上又没讲什么details，坑的一批）。

本文把Wigner D matrix的构造细节讲了下。Wigner Matrices最初是在量子力学里面的内容，可以追溯到20世纪上叶和中叶（[2, Edmonds 1957]）。不过物理学家们用的SH都是复球谐，方便是方便了但是不适合在引入计算机领域做数值计算。反正这一系列玩意引入计算机图形学还是花了不少时间的。反正这篇文章还是会详细介绍SH求值（笔者：这个略了，看《Gritty Detail》及其笔记吧）和基于Wigner Matrix的SH Rotation。

**2 Rotations: Wigner Matrices**

（笔者：这里有一段节是球谐的一些基本定义、求值、迭代算法求值，略去，具体还是看《gritty detail》去吧。）

**2.1 Introduction to Wigner Matrices**

PRT方法里面有个非常牛逼的特性就是场景可以相对于光照进行旋转，来实现有一定限制的realtime GI，也就是用非常有限的计算实现动态变化的灯光下产生的软阴影、AO等GI效果。但是为了实现transfer function SH vector的旋转我们需要计算相对于所选球谐基的***Wigner Matrices***。Wigner Matrices对应着奇数维(odd-dimensional)不可约(irreducible)表示的旋转群（笔者注：这tm在讲什么？）。如果，且是一个在球面上平方可积的函数，这个的”left regular representation”是action（笔者注：吓得不敢翻译了）。第个SH子空间的旋转不变性可以推出存在矩阵的项使得：

（笔者注：旋转直接操作在某一band的球谐系数上，用来“旋转”球谐系数对应的函数的，那么既然每一个band内的系数旋转是一个线性操作，那么**新的旋转后的系数应该可以写成同band系数的线性组合**才对）

对于给定的band index ，这些项构成了的正交矩阵。问题是要从构造。

假设我们的球面函数的球谐系数序列是，经过旋转的球面函数的球谐系数序列是，那么Wigner Matrix的项可以把这两者联系起来：

我们现在目标很明确了，每帧我们都要对光照或者传输函数的SH coefficients进行旋转，这个旋转只需要用构造出来的Wigner Matrix 左乘一下原SH系数向量进行操作就得到旋转后的球谐系数了。接下来探讨下怎么构造Wigner Matrix。

Wigner Matrix的项可以用多种方法计算出来。但是它依赖于所选取的球谐基及相关惯例(convention)，而且还有一些因素容易造成人们的混乱：(1)必须选择一种参数化的形式，例如旋转矩阵，四元数，各种顺规的欧拉角等；(2)用于递归求解的上下标的选择。这些一定要清晰地规定好。

**2.2Recurrence for Wigner Matrices**

计算的数学复杂度是很吓人的。Ivanic 和Ruedenberg [3]给出了实球谐基的Wigner matrix项的递归构造方法，Choi [4]给出了复球谐基的不一样的递归构造方法。Sloan 2002的《PRT》只讲了个大概，没办法实现，Green 2003的《Gritty Detail》只显式构造前两还是三阶的Wigner Matrix，没办法推广。所所以接下来本文会提供一个细致的Wigner Matrix构造解决方案。**输入的是一个旋转矩阵**。

* **Step 1**:从输入的旋转矩阵里面提取出ZYZ顺规的欧拉角，也就是按分解。于是Wigner Matrices 就可以按下面的方式构造：
* **Step 2**:构造实球谐基的绕Y轴旋转的Wigner Matrix。这可以说是用Wigner Matrix进行球谐旋转中最困难的一步了。我们记为绕Y轴旋转角度的实球谐基下的Wigner Matrix的元素。基于[5]中给出的复球谐递归的构造，我们推导出了实球谐基的递归构造：

**BASE**:

**EDGES:** 对于

**引用**

[1] Lisle I G, Huang S L T. Algorithms for spherical harmonic lighting[C]// International Conference on Computer Graphics and Interactive Techniques in Australasia and Southeast Asia 2007, Perth, Western Australia, 1-4 December. DBLP, 2007:235-238.

[2] Edmonds A R, Mendlowitz H. Angular Momentum in Quantum Mechanics[M]. Princeton University Pre, 1957.

[3] And J I, Ruedenberg K. Rotation Matrices for Real Spherical Harmonics. Direct Determination by Recursion[J]. Journal of Physical Chemistry, 1996, 102(100):6342-6347.

[4] Choi C H, Ivanic J, Gordon M S, et al. Rapid and stable determination of rotation matrices between spherical harmonics by direct recursion[J]. J.chem.phys, 1999, 11(19):8825-8831.

[5] Kostelec P J, Rockmore D N. FFTs on the Rotation Group[J]. Journal of Fourier Analysis & Applications, 2008, 14(2):145-179.